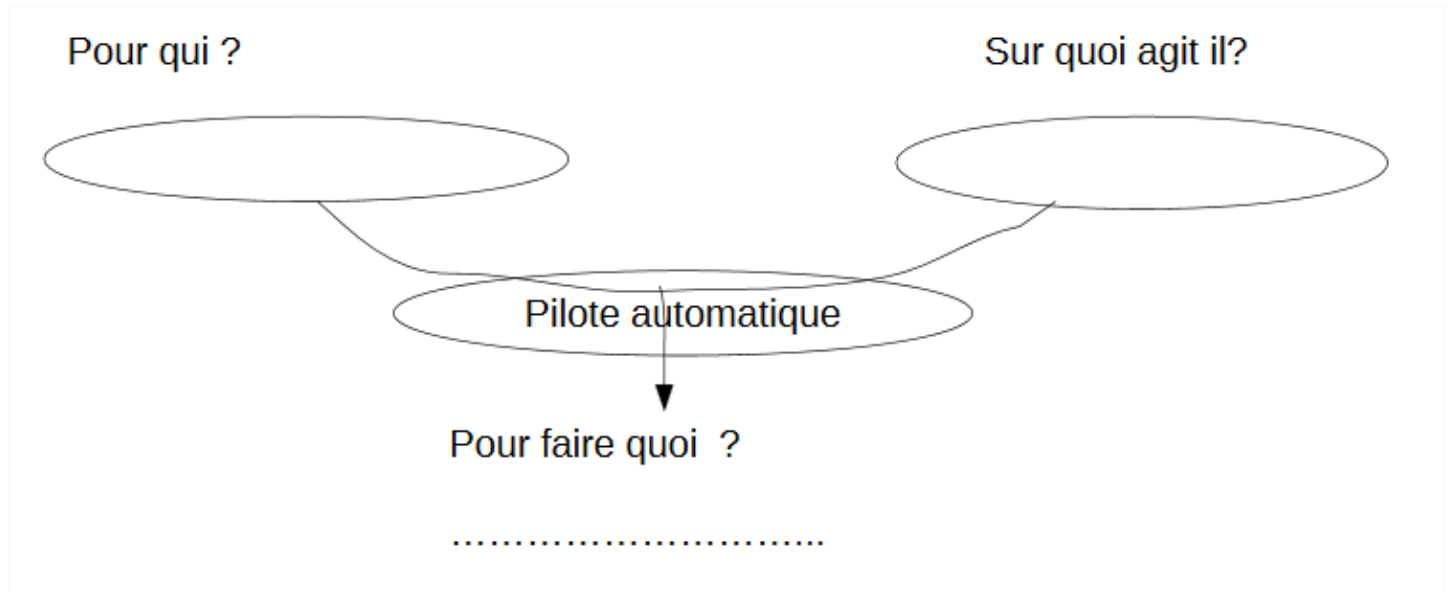




## 1<sup>ere</sup> partie : Conception

1 – A partir du document 1 compléter le diagramme ci dessous.

(2 points)



2 - En déduire la fonction principale (FP1) du pilote automatique

(2 points)

.....

.....

.....

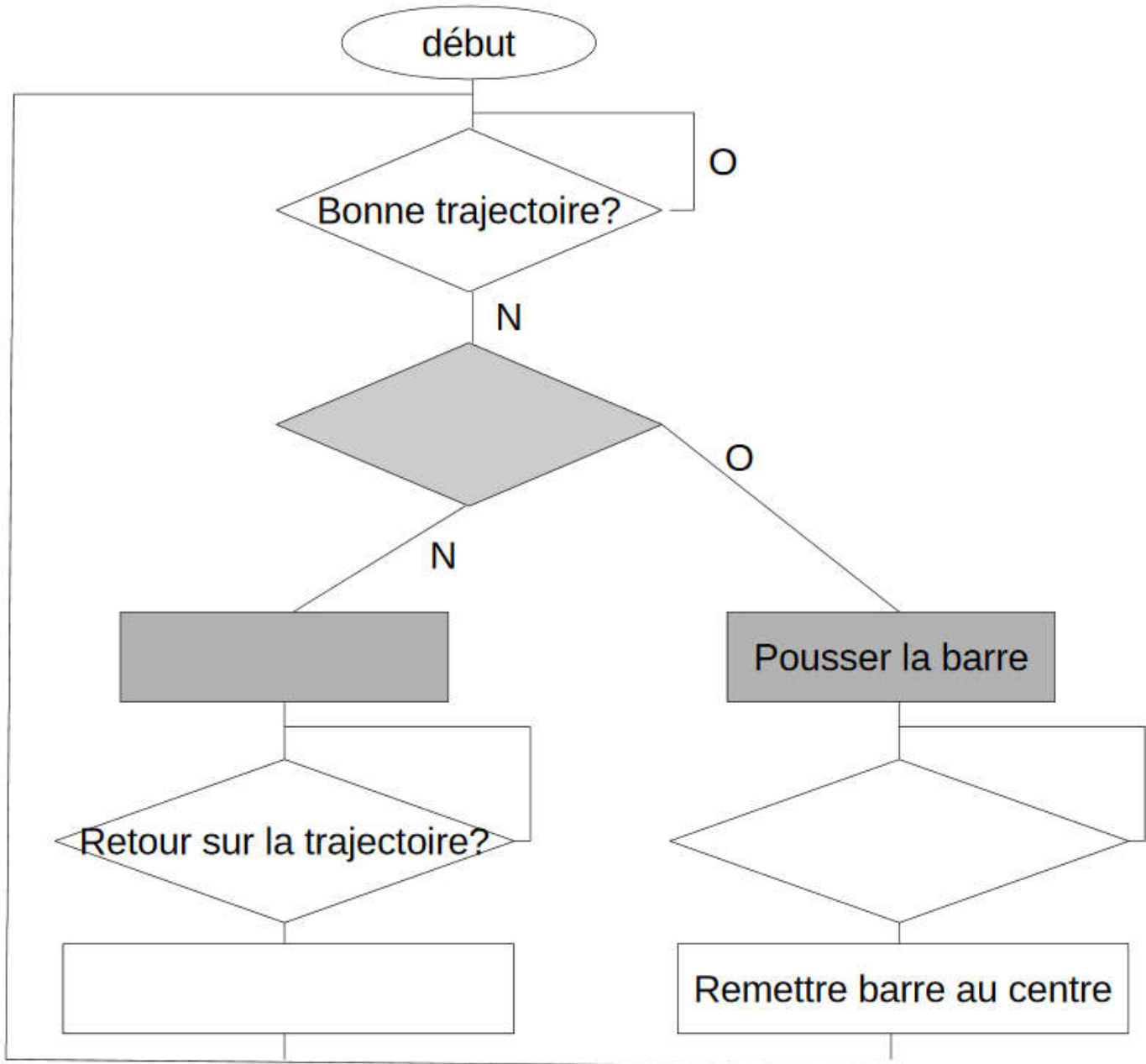
3 – A partir du document 1 (les réponses y sont) et des questions précédentes compléter le tableau partiel du cahier des charges du pilote. (6 points)

Fonction	Nom	Critères	Niveau
FP1	.....	Efforts Temps de réalisation	950N 4s
FC1	.....	Energie	Autonome
FC2	Pouvoir se fixer à la barre	Type de fixation	.....
FC3	Résister à l'environnement	..... Température Air salé	Étanche de -20 à 40°C .....
FC4	.....	Protocole de communication	NMEA

## 2<sup>ème</sup> partie : Programmation

4 - A partir du document ressource 2 compléter l'algorithme de programmation (simplifié) du pilote concernant la mise en mouvement de la barre du navire. (5 points)

Remarque : Bien indiquer O pour oui et N pour non si nécessaire



5 - Si je me limite à la partie grisée. Décrire ce morceau de programme. Correspond-il à l'algorithme. Justifier votre réponse. (5 points)

```

si navire dévié = droite alors
mettre barre à tirer
sinon
mettre barre à pousser
    
```

.....

.....

.....

.....

.....

.....